

CONTROLE n°1

Exercice 1 : Les régimes de fonctionnement, stabilité

1. On considère un système linéaire continu régi par l'équation différentielle ci-dessous :

$$s''(t) + 4s'(t) + 4s(t) = f(t).$$

On demande de calculer :

1.1. La réponse libre  $s_L(t)$  si  $s(0) = -1$ ,  $s'(0) = 0$  et la réponse forcée  $s_F(t)$  si  $f(t) = 2$ .

1.2. La réponse transitoire  $s_T(t)$ , la réponse permanente  $s_p(t)$  et la réponse complète  $s(t)$  si  $f(t) = t$  et  $s(0) = s'(0) = 0$ .

2. Discuter suivant les valeurs de la constante réelle  $\alpha$ , la stabilité du système linéaire régi par l'équation différentielle ci-dessous :

$$y''(t) + 2y'(t) + \alpha y(t) = f(t)$$

Exercice 2 : Transformée de Laplace

1. On considère la fonction causale définie ci-dessous :

$$f(t) = \frac{\epsilon}{\epsilon_0} tu(t) - \frac{\epsilon}{\epsilon_0} (t-t_0)u(t-t_0) - \frac{\epsilon}{\epsilon_0} (t-3t_0)u(t-3t_0) + \frac{\epsilon}{\epsilon_0} (t-5t_0)u(t-5t_0)$$

1.1. Calculer la transformée de Laplace de  $f(t)$  ;

1.2. Représenter graphiquement la fonction  $f(t)$ .

2. On considère un système linéaire continu d'entrée  $x(t)$ , de sortie  $y(t)$  et régi par l'équation différentielle ci-dessous :

$$y''(t) + 6y'(t) + 13y(t) = x(t) ; \text{ avec } x(t) = 10\delta(t) \text{ et } y(0) = y'(0) = 0.$$

2.1. Résoudre l'équation en utilisant la transformée de Laplace ;

2.2. En utilisant deux méthodes différentes, calculer la valeur initiale de  $y(t)$  puis, conclure. Faire de même pour la valeur finale. -

On donne :

$$L[e^{-at}] = \frac{1}{(p+a)^2}; \quad L[\sin(\omega_0 t)] = \frac{\omega_0}{p^2 + \omega_0^2}; \quad L[\cos(\omega_0 t)] = \frac{p}{p^2 + \omega_0^2}$$

$$L[e^{-at} \sin \omega_0 t] = \frac{\omega_0}{(p+a)^2 + \omega_0^2}; \quad L[e^{-at} \cos \omega_0 t] = \frac{p+a}{(p+a)^2 + \omega_0^2}$$